

赵禹博

求职意向：制图工程师



个人信息

地址

广东省珠海市

生日

2001年11月28日

电话

159-4560-2812

邮箱

405701247@qq.com

预计到岗时间

7-15天

专业技能与技能证书

计算机类：CAD, SolidWorks, Blender, Microsoft word, Microsoft Excel, Microsoft PowerPoint, Bambu Studio

语言类：普通话, 英语, 日语

技能证书：

全国大学生英语等级考试四级
全国计算机等级考试一级
全国普通话考试二级乙等

在校荣誉：

2022-2023 年下半年度三等奖学金;
2023-2024 年下半年度三等奖学金;
2024 年机械系创新创业活动二等奖;
2023 年校园文化节音乐表演优秀奖

自我评价

在校期间掌握了所学专业的全部课程, 专业成绩在年级前 30%; 在生活中积极参与校内外组织的各种活动, 多次参与校内外的国防教育军事推演活动并取得了优秀的成绩。喜欢接触新鲜事物, 掌握了一些 3D 打印技术。正在自学日语, 能进行简单的日语对话。为人友善, 对待工作认真负责。

教育背景

哈尔滨理工大学 机械电子工程 本科 2011.09 - 2014.06

主修课程：

机械原理 机械制图 理论力学 材料力学 数控机床编程
计算机制图与设计 (CAD、SolidWorks) 传感与检测技术

工作履历

2021.10-2022.05 哈理工蔚蓝实验室 组员

以组员身份参加小空间多自由度焊接小车项目的车体设计。

项目背景：团队想成立以多元焊接设备为核心的焊接设备开发小组。以国家级创业项目“小空间超远程送丝核电外保护罩焊接小车”为基础, 以实验室其余焊接设备为辅助, 进行多元焊接产品的生产和销售。

车体设计：参考市场主流产品设计, 车体设计为方体四轮低底盘小车, 上部预留动力区、控制区、作业区和推手。后续进行车体测试验证了团队的设计思路。

2022.09-2024.12 哈理工 3D 打印实验室 组员

验证了阿克曼转向系统应用于 3D 打印模型小车的可行性并打印出实体模型, 设计并打印出一款带有阿克曼转向系统的小车模型, 荣获 2024 年哈理工机械系创新创业活动二等奖。

与团队设计并打印一款多齿轮传动结构的解压玩具, 并在 2023 年跳蚤市场上出售。

2024.09-2025.06 孙晓宇专题项目组 组员

验证曲柄连杆系统应用于移苗器械的可行性, 设计一组适配地瓜移苗的曲柄连杆移苗系统。

系统设计：参考人体手臂的活动, 通过“大臂改变位置, 小臂带动手腕”的原理, 设计了往复式曲柄连杆移苗系统, 在柴油机的驱动下进行往复机械运动。此系统与相应的车体结合为手推式地瓜移苗机, 参与了毕业设计的评分, 成绩为良好。

校园活动

2023.04-2025.06 哈理工军事爱好者协会 会计

管理社团公共物品的使用和社团经费收支; 记录社团公共物品的使用情况以及负责对公物进行保养维护; 多次组织和参加校内外国防教育军事推演活动; 每年社团纳新日组织社团展演。